PATENT ABSTRACTS OF JAPAN

(11)Publication number:

2000-241526

(43)Date of publication of application: 08.09.2000

(51)Int.CI.

G01S 5/14 G01C 21/00 H04Q 7/34

(21)Application number: 11-039895

(71)Applicant: MATSUSHITA ELECTRIC WORKS

LTD

(22)Date of filing:

18.02.1999

(72)Inventor: SUZUKI JUNICHI

YAMADA WAKIO SUEFUJI TAKUYA FUKUDA MASAHITO TSUJIMOTO IKUO

OKUNO KENJI

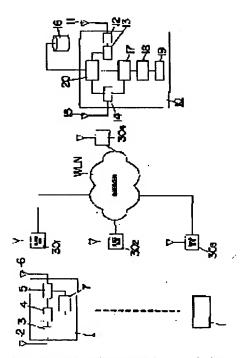
KAWAMOTO KAZUHIRO

(54) GPS POSITIONING SYSTEM

(57)Abstract:

PROBLEM TO BE SOLVED: To provide a GPS positioning system by which the position of a GPS receiving terminal can be controlled in a wide range more than in conventional cases.

SOLUTION: A GPS positioning apparatus 10 calculates positions of radio base stations 301,... on the basis of ID information on the radio base stations obtained from GPS receiving terminals 1. Distances up to respective GPS satellites can be calculated precisely from the radio base stations 301,... pseudo distances up to the GPS satellites can be calculated from the GPS receiving terminals 1. Then, not on the basis of the position of the GPS positioning apparatus 10 but on the basis of the positions of the radio base stations 301,... in which the GPS receiving terminals 1 belong to a communication area, the pseudo distances up to the respective GPS satellites from the GPS receiving terminals 1 are calculated. As a result, a distance is not limited as different from conventional cases between the GPS



positioning apparatus 10 and the GPS receiving terminals 1. As a result, the positions of the GPS receiving terminals 1 can be controlled in a wide range more than in conventional cases.

LEGAL STATUS

[Date of request for examination]

[Date of sending the examiner's decision of rejection]

[Kind of final disposal of application other than the examiner's decision of rejection or application converted registration]
[Date of final disposal for application]
[Patent number]
[Date of registration]
[Number of appeal against examiner's decision of rejection]
[Date of requesting appeal against examiner's decision of rejection]
[Date of extinction of right]

45

Copyright (C); 1998,2003 Japan Patent Office

(19)日本国特許庁 (JP)

(12) 公開特許公報(A)

(11)特許出願公開番号 特開2000-241526 (P2000-241526A)

(43)公開日 平成12年9月8日(2000.9.8)

(51) Int.Cl.7		識別記号	FΙ		7	-73-1*(参考)
G01S	5/14		G01S	5/14		2F029
G01C	21/00		G 0 1 C	21/00	D	5 J O 6 2
H 0 4 Q	7/34		H04B	7/26	106A	5K067
						•

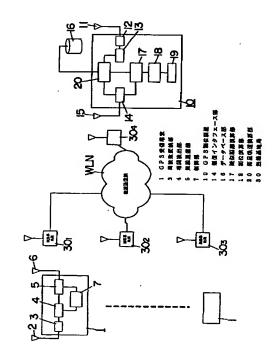
		審查請求	未請求 請求項の数5 OL (全 15 頁)	
(21)出願番号	特願平11-39895	(71)出願人	000005832 松下電工株式会社	
(22)出願日	平成11年2月18日(1999.2.18)	大阪府門真市大字門真1048番地		
		(72)発明者	鈴木 淳一 大阪府門真市大字門真1048番地松下電工株 式会社内	
		(72)発明者	山田 和喜男 大阪府門真市大字門真1048番地松下電工株 式会社内	
		(74)代理人	100087767 弁理士 西川 髙清 (外1名)	
			最終頁に続く	

(54) 【発明の名称】 GPS測位システム

(57)【要約】

【課題】従来よりも広範囲でGPS受信端末の位置管理 ができるGPS測位システムを提供する。

【解決手段】GPS測位装置10は、GPS受信端末1 から得た無線基地局30、…のID情報に基づいてその 位置を割り出す。無線基地局30,…から各GPS衛星 までの距離が正確に算出でき、GPS受信端末1からG PS衛星までの疑似距離が算出できる。而して、GPS 測位装置10の位置ではなく、GPS受信端末1が通信 エリアに属する無線基地局30₁…の位置に基づいてG PS受信端末1から各GPS衛星までの疑似距離を算出 するようにしているので、GPS測位装置10とGPS 受信端末1との間には従来例のような距離の制限がなく なる。その結果、従来よりも広範囲でGPS受信端末1 の位置管理ができる。



【特許請求の範囲】

【請求項1】 既知の位置に設置されて自己の I D情報 を含んだ無線信号を送信する1乃至複数の無線基地局 と、疑似ランダム符号によりスペクトラム拡散変調され たGPS信号を受信してデジタルの中間周波数帯域の信 号に変換する周波数変換手段、中間周波数帯域のデジタ ル信号と疑似ランダム符号との相関をとって両者の相関 情報を検出する相関検出手段、自己が属する通信エリア の無線基地局からID情報を受信するとともに受信した I D情報と相関検出手段で検出された相関情報を無線信 10 号で送信する無線通信手段、相関検出手段及び無線通信 手段を制御する制御手段を具備した1乃至複数のGPS 受信端末と、GPS受信端末から送信される無線基地局 のID情報及び相関情報を受信する無線通信手段、ID 情報に基づいて無線基地局とGPS受信端末で捕捉した GPS衛星の疑似距離を演算するとともにこの疑似距離 及び相関情報に基づいてGPS受信端末からGPS衛星 までの疑似距離を演算する疑似距離演算部、GPS受信 端末から複数のGPS衛星までの各疑似距離に基づいて GPS受信端末の位置を演算により測位する測位演算手 20 段を具備するGPS測位装置とを備えたことを特徴とす るGPS測位システム。

【請求項2】 所定時間の受信間隔毎に受信したGPS 信号から得られる相関情報と無線基地局のID情報を保 持する保持手段をGPS受信端末に設け、少なくとも受 信間隔よりも長い所定時間の送信間隔毎に保持手段に保 持した相関情報及びID情報を無線通信手段からGPS 測位装置に送信させるように制御手段にて制御すること を特徴とする請求項1記載のGPS測位システム。

【請求項3】 GPS測位装置は、GPS信号を受信し て各GPS衛星の航法メッセージを取得するGPS信号 処理手段と、この航法メッセージ及び無線基地局のID 情報に基づいて各GPS受信端末の可視領域にいるGP S衛星のデータを記憶する記憶手段と、記憶手段に記憶 されているデータを所定時間毎に無線通信手段からGP S受信端末に送信させる制御手段とを具備したことを特 徴とする請求項2記載のGPS測位システム。

【請求項4】 既知の位置に設置され、GPS信号を受 信して各GPS衛星の航法メッセージを取得するととも に航法メッセージ及び自己の位置情報に基づいてGPS 衛星とGPS受信端末との疑似距離に関する疑似距離補 正情報を作成し且つこの疑似距離補正情報を無線信号に よりGPS測位装置に送信する1乃至複数のDGPS基 準局を備え、GPS測位装置の測位演算手段は、DGP S基準局から取得した疑似距離補正情報に基づいてGP S受信端末から各GPS衛星までの疑似距離を補正して GPS受信端末の位置を演算により測位することを特徴 とする請求項1又は2又は3記載のGPS測位システ

補正情報を受信してGPS測位装置に疑似距離補正情報 を中継するFM多重放送受信機を備え、GPS測位装置 の測位演算手段は、FM多重放送受信機から取得した疑 似距離補正情報に基づいてGPS受信端末から各GPS 衛星までの疑似距離を補正してGPS受信端末の位置を 演算により測位するととを特徴とする請求項1又は2又 は3記載のGPS測位システム。

【発明の詳細な説明】

[0001]

【発明の属する技術分野】本発明は、GPS(Global Positioning System) 衛星からの信号を受信して受信 地点の位置を測定するGPS測位システムに関するもの である。

[0002]

【従来の技術】従来、GPS衛星からの信号(GPS信 号)を受信し自らの位置を測位するGPS受信機には、 通常GPS信号を受信するためのアンテナ、受信信号を ダウンコンバートしてIF(中間周波数)帯域信号に変 換する髙周波変換部、CDMA (Code Division Mult iple Access:符号分割多元接続)変調されたGPS信 号を復調して航法メッセージを得るとともに疑似ランダ ム符号の位相差等を測定するための相関器と当該相関器 の制御機能、航法メッセージの復調機能、航法メッセー ジに基づいてGPS衛星の衛星軌道を算出する衛星軌道 計算機能、相関の結果得られたデータに基づいてGPS 衛星までの疑似距離を算出する疑似距離算出機能、疑似 距離と衛星軌道に基づいて受信位置の測位演算をおこな う測位演算機能、GPS受信機の起動時に探索するGP S衛星を決定するための可視衛星選択機能などが必要と なる。これらの機能は高速な演算機能を必要するため、 通常GPS受信機にはDSP (Digital Signal Proce ssor) や高性能のCPUが用いられ、また、数10K~ 数100KバイトのROMおよびRAMが搭載される。 【0003】ところで、人や自動車等の移動体に搭載さ れるGPS受信端末と、各GPS受信端末で測位された 移動体の位置を集中して管理するロケーション管理セン タとで構成されるロケーション管理システムが従来より 提供されている。このようなロケーション管理システム のGPS受信端末は、移動体に搭載するために小型、低 消費電力であることが求められる。

【0004】そとで、GPS受信端末の小型・低消費電 力化ならびにシステムコストの低廉化の為に分散処理型 のGPS測位システムが考案されている。分散処理型の GPS測位システムにおけるGPS受信端末では、上述 のGPS受信機の構成及び機能のうち、アンテナを介し て受信したGPS信号をダウンコンバートしてIF帯域 信号に変換する髙周波変換部、CDMA変調されたGP S信号から疑似ランダム符号のコード位相等を測定する ための相関器と当該相関器の制御機能、通信インタフェ 【請求項5】 FM多重放送により送信される疑似距離 50 ース機能のみを備えており、他の高速演算を必要とする 測位演算機能や衛星軌道計算機能、および疑似距離演算 や航法メッセージの復調機能はロケーション管理センタ に設置されるGPS測位装置 (サーバ) にて行うように なっている。

[0005]

【発明が解決しようとする課題】上述のように、GPS では各GPS衛星に固有の疑似ランダム符号を用いたス ベクトラム拡散通信方式(CDMA方式)を採用してお り、GPS衛星から送信されるGPS信号に含まれてい る疑似ランダム符号とGPS受信端末で内部的に発生さ 10 せた疑似ランダム符号の相関を採って同一の疑似ランダ ム符号におけるコード位相差を検出しており、このコー ド位相差が小さいほど高い相関ピークが得られるように なっている。とこで、民間に開放されているのはL1帯 (1575. 42MHz) のC/Aコードを用いたSP S (Standard Positioning Service) だけであり、こ のSPSの場合には疑似ランダム符号長が1msecで あるから、距離に換算すると約300kmとなる。GP S衛星の軌道高度は約2万kmであるので、疑似ランダ ム符号はこの中に複数回含まれ、従ってGPS受信端末 20 の相関器で検出される疑似ランダム符号のコード位相差 が疑似距離の300km以下のみを示していることにな る。

【0006】相関器で検出された疑似ランダム符号のコ ード位相差をGPS受信端末からGPS測位装置へ送信 し、GPS測位装置で疑似距離を算出するためにはGP S測位装置側で300km以上の部分を計測して補う必 要がある。との場合、GPS受信端末とGPS測位装置 が疑似ランダム符号の符号長の1/2以内の距離、すな わち150km以内になければならないという制限が必 要となってしまい、広範囲にわたるGPS受信端末の位 置管理ができないという問題があった。

【0007】また、分散処理型のGPS測位システムに おいては、GPS受信端末側でGPS信号を受信する度 にGPS測位装置に毎回通信する必要があるため、通信 コストがかかり、システム全体の運用コストが非常に高 くなるという問題があった。

【0008】本発明は上記問題に鑑みて為されたもので あり、請求項1の発明の目的とするところは、従来より も広範囲でGPS受信端末の位置管理ができるGPS測 40 位システムを提供することにある。

【0009】また、請求項2~5の発明の目的とすると ころは、請求項1の発明の目的に加えて、運用コストの 削減が図れるGPS測位システムを提供することにあ る。

[0010]

【課題を解決するための手段】上記目的を達成するため に、請求項1の発明は、既知の位置に設置されて自己の I D情報を含んだ無線信号を送信する1乃至複数の無線

調されたGPS信号を受信してデジタルの中間周波数帯 域の信号に変換する周波数変換手段、中間周波数帯域の デジタル信号と疑似ランダム符号との相関をとって両者 の相関情報を検出する相関検出手段、自己が属する通信 エリアの無線基地局からID情報を受信するとともに受 信したID情報と相関検出手段で検出された相関情報を 無線信号で送信する無線通信手段、相関検出手段及び無 線通信手段を制御する制御手段を具備した1乃至複数の GPS受信端末と、GPS受信端末から送信される無線 基地局のID情報及び相関情報を受信する無線通信手 段、ID情報に基づいて無線基地局とGPS受信端末で 捕捉したGPS衛星の疑似距離を演算するとともにこの 疑似距離及び相関情報に基づいてGPS受信端末からG PS衛星までの疑似距離を演算する疑似距離演算部、G PS受信端末から複数のGPS衛星までの各疑似距離に 基づいてGPS受信端末の位置を演算により測位する測 位演算手段を具備するGPS測位装置とを備えたことを 特徴とし、従来のようにGPS測位装置の位置を用いる のではなく、GPS受信端末がその通信エリアに属する 無線基地局の位置を用いてGPS測位装置にてGPS受 信端末の位置を測位することにより、GPS受信端末と GPS測位装置との間の距離の制限が解消できる。その 結果、従来よりも広範囲でGPS受信端末の位置管理が

【0011】請求項2の発明は、請求項1の発明におい て、所定時間の受信間隔毎に受信したGPS信号から得 られる相関情報と無線基地局の I D情報を保持する保持 手段をGPS受信端末に設け、少なくとも受信間隔より も長い所定時間の送信間隔毎に保持手段に保持した相関 情報及びID情報を無線通信手段からGPS測位装置に 送信させるように制御手段にて制御することを特徴と し、請求項1の発明の作用に加えて、GPS受信端末と GPS測位装置との間の通信に要するコストが削減でき るとともに、GPS受信端末が長い距離を移動するよう な場合においてもGPS測位装置にてGPS受信端末の 位置を管理することができる。

【0012】請求項3の発明は、請求項2の発明におい て、GPS測位装置が、GPS信号を受信して各GPS 衛星の航法メッセージを取得するGPS信号処理手段 と、この航法メッセージ及び無線基地局のID情報に基 づいて各GPS受信端末の可視領域にいるGPS衛星の データを記憶する記憶手段と、記憶手段に記憶されてい るデータを所定時間毎に無線通信手段からGPS受信端 末に送信させる制御手段とを具備したことを特徴とし、 請求項2の発明の作用に加えて、GPS受信端末にてG PS衛星を捕捉するまでの時間を短縮することができ、 GPS受信端末の低消費電力化が図れる。

【0013】請求項4の発明は、請求項1又は2又は3 の発明において、既知の位置に設置され、GPS信号を 基地局と、疑似ランダム符号によりスペクトラム拡散変 50 受信して各GPS衛星の航法メッセージを取得するとと もに航法メッセージ及び自己の位置情報に基づいてGP S衛星とGPS受信端末との疑似距離に関する疑似距離 補正情報を作成し且つこの疑似距離補正情報を無線信号 によりGPS側位装置に送信する1乃至複数のDGPS 基準局を備え、GPS側位装置の測位演算手段は、DG PS基準局から取得した疑似距離補正情報に基づいてG PS受信端末から各GPS衛星までの疑似距離を補正し てGPS受信端末の位置を演算により測位することを特 徴とし、請求項1又は2又は3の発明の作用に加えて、

【0014】請求項5の発明は、請求項1又は2又は3の発明において、FM多重放送により送信される疑似距離補正情報を受信してGPS測位装置に疑似距離補正情報を中継するFM多重放送受信機を備え、GPS測位装置の測位演算手段は、FM多重放送受信機から取得した疑似距離補正情報に基づいてGPS受信端末から各GPS衛星までの疑似距離を補正してGPS受信端末の位置を演算により測位することを特徴とし、請求項1又は2又は3の発明の作用に加えて、比較的低コストでGPS受信端末の測位精度を向上することができる。

GPS受信端末の測位精度を向上することができる。

[0015]

【発明の実施の形態】 (実施形態1) 本発明の実施形態 1のシステム構成を図1に示す。本実施形態のGPS測 位システムは、複数のGPS受信端末1、GPS測位装 置10、並びに無線通信網(無線通信ネットワーク)₩ LNに属する複数の無線基地局30,…で構成される。 【0016】GPS受信端末1は、疑似ランダム符号に よりスペクトラム拡散変調(CDMA変調)されたGP S信号を受信するGPSアンテナ2と、GPSアンテナ 2で受信したGPS信号をデジタルの中間周波数帯域 (IF) 信号に変換する周波数変換部3と、デジタルの IF 信号と内部的に発生させた疑似ランダム符号との相 関をとって両者のコード位相差等の相関情報を検出する 相関検出部4と、自己が属する通信エリアの無線基地局 301…からID情報を受信するとともに受信したID 情報と相関検出部4で検出された相関情報を無線信号で 送信する無線通信部5と、無線信号を送受信するための 無線アンテナ6と、相関検出部4及び無線通信部5を制 御する制御部7とを具備する。ととで、制御部7はマイ クロコンピュータで構成され、その機能はファームウェ アにより実現される。

【0017】GPS測位装置10は、GPS信号を受信するGPSアンテナ11と、GPSアンテナ11で受信したGPS信号をデジタルのIF信号に変換する周波数変換部12と、デジタルのIF信号と内部的に発生させた疑似ランダム符号との相関をとって両者のコード位相差等の相関情報並びに航法メッセージを取得するGPS信号処理部13と、無線アンテナ15を介して無線信号を送受信する通信インタフェース部14と、各無線基地局30、…の絶対位置が登録されたデータベース部16

と、GPS受信端末1から各GPS衛星までの疑似距離を算出する疑似距離演算部17と、GPS受信端末1の位置を演算して測位する測位演算部18と、測位された各GPS受信端末1の位置を表示する表示部19と、GPS信号処理部13で取得した航法メッセージに含まれるアルマナック情報から各GPS受信端末1の可視領域内にあるGPS衛星を求める衛星軌道演算部20とを具備する。なお、GPS測位装置10は汎用のコンピュータ装置で構成されており、疑似距離演算部17、測位演算部18並びに衛星軌道演算部20がソフトウェアで実現され、ディスプレイ装置によって表示部19が構成されている。

【0018】なお、無線基地局30,…は、PHSネットワーク等の従来周知の構成を具備し、各GPS受信端末1とGPS測位装置10との間で行う無線通信を中継するものである。

【0019】次に、本実施形態の動作を図2の動作シーケンス図に基づいて説明する。

【0020】GPS測位装置10は常に動作状態にあ 20 り、GPSアンテナ11、周波数変換部12並びに相関 検出部13によりGPS信号を受信復調して各GPS衛 星のエフェメリス情報及びアルマナック情報を収集し、 図示しないメモリに保持している。

【0021】GPS受信端末1は、電源が投入されると 通常の無線端末と同様に自己の属する通信エリアの無線 基地局301…のID情報を取得する。その後、GPS 測位装置10へ発呼し、取得したID情報を無線通信網 WLNを介して通知する。GPS測位装置10では、G PS受信端末1から受け取った I D情報に基づいてデー タベース部16より当該GPS受信端末1の属する無線 基地局30,の位置を割り出し、その通信エリアにおけ る可視領域内にあるGPS衛星をアルマナック情報を用 いて衛星軌道演算部20で算出し、通信インタフェース 部14にて無線アンテナ15からGPS受信端末1へ探 索衛星情報として通知する。GPS受信端末1は、無線 通信網WLNを介して受信した上記探索衛星情報に基づ いてGPS衛星の探索を行う。そして、GPS衛星が捕 捉できれば、相関検出部13において検出した疑似ラン ダム符号のコード位相差のデータを無線通信網WLNを 介してGPS測位装置10へ送信する。

【0022】上記コード位相差データを受信したGPS 測位装置10では、疑似距離演算部17において当該G PS受信端末1から各GPS衛星までの疑似距離を算出 する。ここでGPS受信端末1から各GPS衛星までの 疑似距離を算出する具体的な方法について説明すると、 まず衛星軌道演算部20において算出したGPS衛星の 位置とGPS受信端末1が属する無線基地局301…が 設置された地点における各GPS衛星までの距離を算出 する。すなわち、各GPS衛星の位置及び無線基地局3 01…の位置は正確に知り得るので、無線基地局301… から各GPS衛星までの距離を正確に算出することができる。従って、その距離に含まれる疑似ランダム符号の個数が抽出できるため、疑似ランダム符号(約1msec)の整数倍の距離が確定する。これにGPS受信端末1から受信した各GPS衛星の疑似ランダム符号のコード位相差(1msec以下)を加算することにより、GPS受信端末1からGPS衛星までの疑似距離が算出できる。そして、このようにして求めたGPS受信端末1から各GPS衛星までの疑似距離を使用し、GPS側位装置10の測位演算部18にてGPS受信端末1の正確 10な位置を算出して表示部19にその位置を表示する。

【0023】 ここで、1 m s e c は疑似距離にして約300 k m に相当するので、GPS受信端末1が少なくとも何れか一つの無線基地局30,…から半径150 k m の円内にあれば、上述のようにしてGPS衛星までの疑似距離をGPS側位装置10にて算出することが可能である。実際には、無線通信によってGPS受信端末1と無線基地局30,…との間で通信可能な距離は数百~数十k m であるから、常に上述のようにして各GPS受信端末1の位置をGPS側位装置10にて測位することが20可能となる。

【0024】上述のように本実施形態のGPS測位システムでは、GPS測位装置10の位置ではなく、GPS受信端末1が通信エリアに属する無線基地局301…の位置に基づいてGPS受信端末1から各GPS衛星までの疑似距離を算出するようにしているので、GPS測位装置10とGPS受信端末1との間には従来例のような距離の制限がなくなり、その結果、従来よりも広範囲でGPS受信端末1の位置管理ができる。

【0025】上述のように構成されるGPS測位システムは、高齢者や徘徊老人の居場所を検出するというような介護用途、遊戯施設における迷子や警備員等の居場所を検出するというようなセキュリティ用途、トラックやタクシー等の輸送用自動車の位置管理をする用途、あるいは盗難自動車や盗難自転車を検出する用途などに利用される。

【0026】なお、本実施形態では、GPS測位装置10にGPSアンテナ11、周波数変換部12及び相関検出部13を設けているが、図3に示すようにGPSアンテナ41、周波数変換部42及び相関検出部43を具備40した通常のGPS受信機40を接続し、このGPS受信機40から上記航法メッセージを取得するようにしてもよい。また、GPS測位装置10を無線通信網WLNに接続する代わりに、図3に示すように無線通信網WLNに接続された有線通信網WN(例えば、ISDNのような公衆電話回線など)にGPS測位装置10を接続し、無線通信網WLN及び有線通信網WNを介して各GPS受信端末1との間の通信を行うようにしてもよい。

【0027】(実施形態2)本発明の実施形態2は、実があり、その手段として従来より周知のディファレンシ施形態2と共通のシステム構成を有するため、システム50・ルGPS(DGPS)と呼ばれるものがある。このD

構成についての図示並びに説明は省略し、本実施形態の 特徴となる動作を図4の動作シーケンス図に基づいて説 明する。

【0028】本実施形態におけるGPS受信端末1は2~3時間程度の一定時間毎に内蔵のタイマ(図示せず)により起動され、起動直後に自己の属する通信エリアの無線基地局30,…のID情報を取得するとともに、GPS信号の受信を行って各GPS衛星の疑似ランダム符号のコード位相差を検出して上記ID情報とセットでメモリ(図示せず)に保持しておく。さらに1日に1回の割合でGPS受信端末1はGPS測位装置10へ発呼し、メモリに保持したID情報及びコード位相差のデータを一括して無線通信網WLNを介して送信する。なお、これらの制御は制御部7において行われる。

【0029】GPS測位装置10では受信したデータに基づいて過去1日の各時刻におけるGPS受信端末1の位置を算出して表示部19に表示する。

【0030】本実施形態によると、無線基地局301…のID情報及び疑似ランダム符号のコード位相差のデータを一括して送信するので、GPS受信端末1とGPS測位装置10との間の通信コストを抑えることができ、しかもコード位相差とID情報をセットにしてメモリに保持しているので、GPS受信端末1が数百km以上を移動するような場合においても、その位置を算出することができる。また、GPS受信端末1からは発呼のみとすることにより、着信に必須となるGPS受信端末1の位置登録に要する費用や、着信待機時の電力消費を省くことができ、低消費電力で安価なシステムが提供できる。

80 【0031】(実施形態3)ところで、実施形態2においては各GPS受信端末1においてGPS衛星を探索する必要があるため、GPS衛星を捕捉するまでに時間がかかってしまうことになる。

【0032】そこで本実施形態では、図5の動作シーケンス図に示すようにGPS測位装置10においてGPS受信端末1のおおよその位置における起動時刻(2~3時間)毎の可視衛星情報を予め計算してメモリのテーブルに記憶しておき、そのテーブルのデータを無線通信網WLNを介してGPS受信端末1に送信するようにしている。GPS受信端末1では、一定時間の起動毎にGPS測位装置10から受信した上記テーブルのデータに基づいてGPS衛星の探索を行うことにより、GPS衛星を捕捉するまでの時間を短縮することができる。その結果、GPS受信端末1における消費電力の低減を図ることができる。

【0033】(実施形態4)ところで、民間に開放されている通常のGPSでは測位精度が故意に低下させてあるため、GPSの利用者側で測位精度を向上させる必要があり、その手段として従来より周知のディファレンシャルGPS(DGPS)と呼ばれるものがある。このD

GPSは、予め正確な位置を測定されている基準局において受信した各GPS衛星からの疑似距離、時刻情報、軌道データと、既知の位置データを比較し、各GPS衛星毎の誤差成分を計算する。計算された誤差成分はリアルタイムで他のGPS受信機に転送され、誤差をキャンセルすることにより、精度のよい位置情報を算出することができるのである。

【0034】そこで本実施形態では、図6に示すように 複数台の上記DGPS基準局50をGPS受信端末1が 移動するエリアから数十~数百km以内毎に設けるとと 10 もに、有線通信網WNを介してそれぞれGPS測位装置 10に接続してある。

【0035】DGPS基準局50は各エリアにて測定した各GPS衛星への疑似距離誤差情報をGPS測位装置10に対して有線通信網WNを介して送信する。GPS測位装置10では、測位演算部18においてGPS受信端末1の位置を算出するに当たって、GPS受信端末1が属する無線基地局30,…の近隣のDGPS基準局50から得た疑似距離誤差情報を使用して補正することにより測位を行う。

【0036】上述のように本実施形態によれば、DGP S基準局50から取得した疑似距離補正情報に基づいて GP S受信端末1から各GP S衛星までの疑似距離を補正してGP S受信端末1の位置を演算により測位するようにしたので、GP S受信端末1の測位精度を向上する ことができるという利点がある。

【0037】(実施形態5)ところで、現在ではJFN(全国FM放送協議会)の加盟34局と株式会社衛星測位情報センタによってFM多重放送を利用したDGPSサービスが提供されている。このサービスは、両者が設30置したDGPS基準局でGPS衛星からのGPS信号を受信してDGPS補正データを作成し、このDGPS補正データをセンタ局を経由してFM局に送信し、各FM局からDARC(DAta Radio Channel)方式のFM多重放送により配信して、利用者の端末でFM多重放送を受信し、現在の位置をリアルタイムに補正するものである。

【0038】そとで本実施形態では、図7に示すように上記FM多重放送によるDGPS補正データ(疑似距離補正情報)を受信するための複数台のDARC受信機60をGPS受信端末1が移動するエリアから数十〜数百km以内毎に設けるとともに、有線通信網WNを介してそれぞれGPS測位装置10に接続してある。

【0039】DARC受信機60は受信した疑似距離誤差情報をGPS測位装置10に対して有線通信網WNを介して送信する。GPS測位装置10では、測位演算部18においてGPS受信端末1の位置を算出するに当たって、GPS受信端末1が属する無線基地局30,…の近隣のDARC受信機60から得た疑似距離誤差情報を使用して補正することにより測位を行う。

【0040】上述のように本実施形態によれば、DARC受信機60で受信した疑似距離補正情報に基づいてGPS受信端末1から各GPS衛星までの疑似距離を補正してGPS受信端末1の位置を演算により測位するようにしたので、GPS受信端末1の測位精度を向上することができ、しかも独自に高価なDGPS基準局50を設置する必要がないことからシステム全体のコストダウン

[0,041]

が図れるという利点がある。

【発明の効果】請求項1の発明は、既知の位置に設置さ れて自己のID情報を含んだ無線信号を送信する1乃至 複数の無線基地局と、疑似ランダム符号によりスペクト ラム拡散変調されたGPS信号を受信してデジタルの中 間周波数帯域の信号に変換する周波数変換手段、中間周 波数帯域のデジタル信号と疑似ランダム符号との相関を とって両者の相関情報を検出する相関検出手段、自己が 属する通信エリアの無線基地局からID情報を受信する とともに受信したID情報と相関検出手段で検出された 相関情報を無線信号で送信する無線通信手段、相関検出 20 手段及び無線通信手段を制御する制御手段を具備した1 乃至複数のGPS受信端末と、GPS受信端末から送信 される無線基地局のID情報及び相関情報を受信する無 線通信手段、ID情報に基づいて無線基地局とGPS受 信端末で捕捉したGPS衛星の疑似距離を演算するとと もにこの疑似距離及び相関情報に基づいてGPS受信端 末からGPS衛星までの疑似距離を演算する疑似距離演 算部、GPS受信端末から複数のGPS衛星までの各疑 似距離に基づいてGPS受信端末の位置を演算により測 位する測位演算手段を具備するGPS測位装置とを備え たので、従来のようにGPS測位装置の位置を用いるの ではなく、GPS受信端末がその通信エリアに属する無 線基地局の位置を用いてGPS測位装置にてGPS受信 端末の位置を測位することにより、GPS受信端末とG PS測位装置との間の距離の制限が解消でき、その結 果、従来よりも広範囲でGPS受信端末の位置管理がで きるという効果がある。

【0042】請求項2の発明は、所定時間の受信間隔毎に受信したGPS信号から得られる相関情報と無線基地局のID情報を保持する保持手段をGPS受信端末に設け、少なくとも受信間隔よりも長い所定時間の送信間隔毎に保持手段に保持した相関情報及びID情報を無線通信手段からGPS測位装置に送信させるように制御手段にて制御するので、請求項1の発明の効果に加えて、GPS受信端末とGPS測位装置との間の通信に要するコストが削減できるとともに、GPS受信端末が長い距離を移動するような場合においてもGPS測位装置にてGPS受信端末の位置を管理することができるという効果がある。

【0043】請求項3の発明は、GPS測位装置が、G 50 PS信号を受信して各GPS衛星の航法メッセージを取 得するGPS信号処理手段と、この航法メッセージ及び 無線基地局のID情報に基づいて各GPS受信端末の可 視領域にいるGPS衛星のデータを記憶する記憶手段 と、記憶手段に記憶されているデータを所定時間毎に無 線通信手段からGPS受信端末に送信させる制御手段と を具備したので、請求項2の発明の効果に加えて、GP S受信端末にてGPS衛星を捕捉するまでの時間を短縮 することができ、GPS受信端末の低消費電力化が図れ るという効果がある。

【0044】請求項4の発明は、既知の位置に設置され、GPS信号を受信して各GPS衛星の航法メッセージを取得するとともに航法メッセージ及び自己の位置情報に基づいてGPS衛星とGPS受信端末との疑似距離に関する疑似距離補正情報を無線信号によりGPS測位装置に送信する1乃至複数のDGPS基準局を備え、GPS測位装置の測位演算手段は、DGPS基準局から取得した疑似距離補正情報に基づいてGPS受信端末から各GPS衛星までの疑似距離を補正してGPS受信端末の位置を演算により測位するので、請求項1又は2又は3の発明の効果に加20えて、GPS受信端末の側位精度を向上することができるという効果がある。

【0045】請求項5の発明は、FM多重放送により送信される疑似距離補正情報を受信してGPS測位装置に疑似距離補正情報を中継するFM多重放送受信機を備え、GPS測位装置の測位演算手段は、FM多重放送受信機から取得した疑似距離補正情報に基づいてGPS受

信端末から各GPS衛星までの疑似距離を補正してGPS受信端末の位置を演算により測位するので、請求項1 又は2又は3の発明の効果に加えて、比較的低コストで GPS受信端末の測位精度を向上することができるとい

う効果がある。 【図面の簡単な説明】

【図1】実施形態1を示すシステム構成図である。

【図2】同上の動作シーケンス図である。

【図3】同上の別のシステム構成図である。

10 【図4】実施形態2の動作シーケンス図である。

【図5】実施形態3の動作シーケンス図である。

【図6】実施形態4を示すシステム構成図である。

【図7】実施形態5を示すシステム構成図である。 【符号の説明】

1 GPS受信端末

3 周波数変換部

4 相関検出部

5 無線通信部

7 制御部

10 GPS測位装置

14 通信インタフェース部

16 データベース部

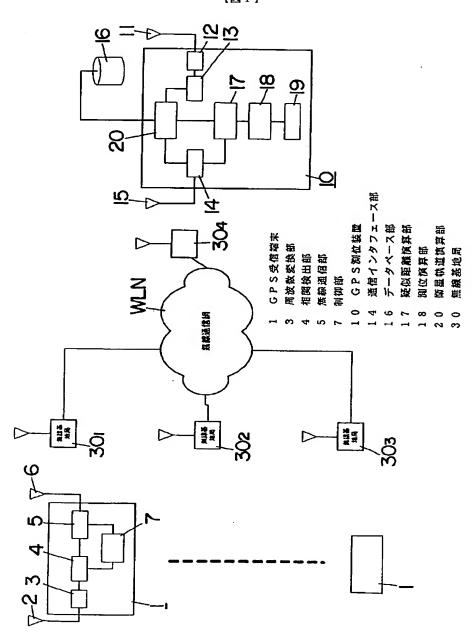
17 疑似距離演算部

18 測位演算部

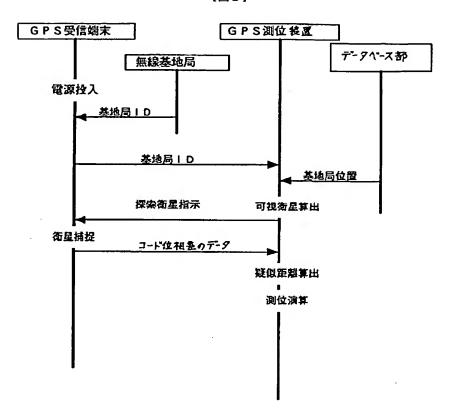
20 衛星軌道演算部

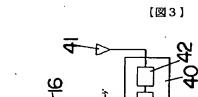
30 無線基地局

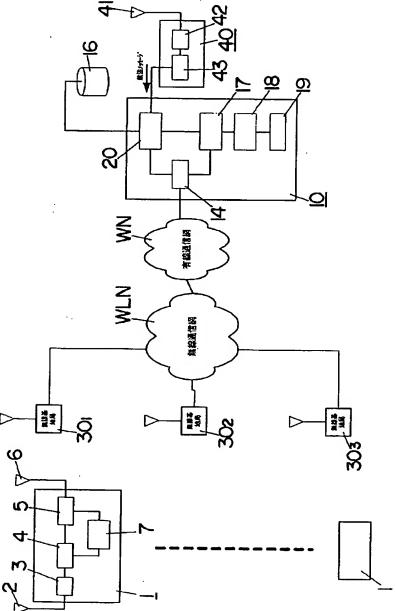
【図1】



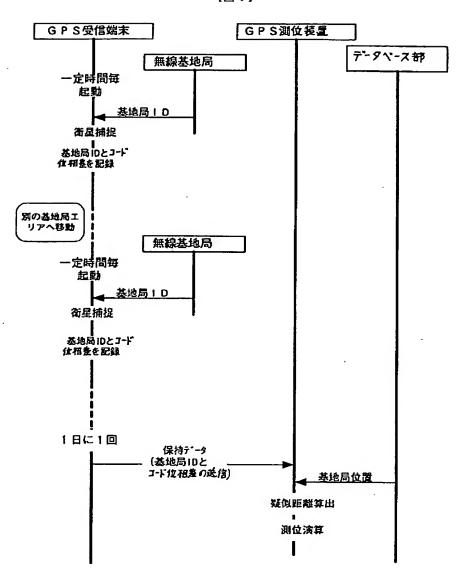
【図2】



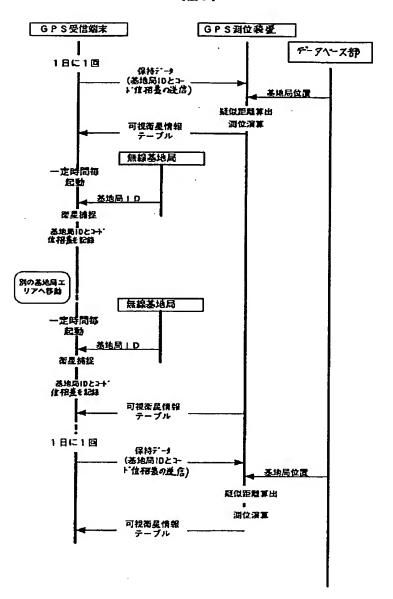


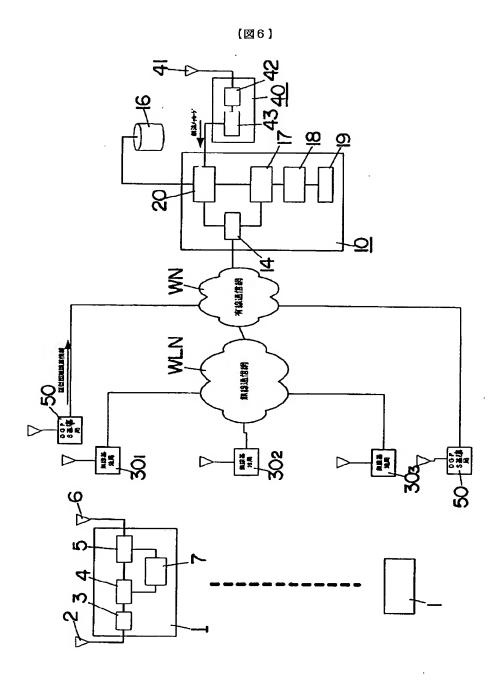


【図4】

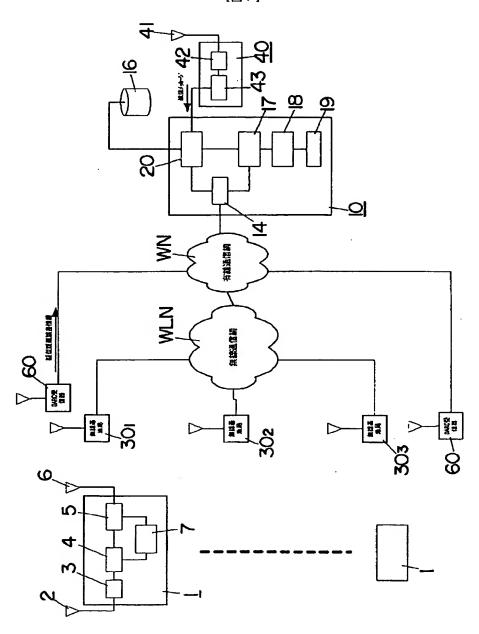


【図5】





【図7】



フロントページの続き

(72)発明者 末藤 卓也

大阪府門真市大字門真1048番地松下電工株 式会社内 (72)発明者 福田 正仁

大阪府門真市大字門真1048番地松下電工株式会社内

(72)発明者 辻本 郁夫

大阪府門真市大字門真1048番地松下電工株

式会社内

(72)発明者 奥野 健治

大阪府門真市大字門真1048番地松下電工株

式会补内

(72)発明者 川本 和宏

大阪府門真市大字門真1048番地松下電工株

式会社内

Fターム(参考) 2F029 AA02 AA07 AB07 AC02 AD01

53062 AA01 CC07 DD04 DD22 DD23

FF01 FF05 GG01 GG02 HH01

HH05

5K067 AA22 AA33 BB36 DD19 EE02

EE10 EE24 FF03 JJ53 JJ56